

1 Integrazione con cambiamento di variabile

- Ricordiamo, prima di procedere con gli esercizi, il teorema di cambiamento di variabile nell'integrazione

Teorema 1. *Siano $U, V \subseteq \mathbb{R}^n$ aperti misurabili (secondo Peano-Jordan) e sia $\varphi : U \rightarrow V$ un diffeomorfismo¹ tale che $|\det \varphi'|$ è limitato su U . Se $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ è integrabile su V , allora $f \circ \varphi |\det \varphi'|$ è integrabile su U e si ha*

$$\int_V f(y) dy = \int_U f \circ \varphi(x) |\det \varphi'(x)| dx$$

- Calcolare

$$\int_T x^2(y - x^3)e^{y+x^3} dx dy$$

dove $T = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^3 \leq y \leq 3, x \geq 1\}$.

Per calcolare l'integrale in questione, procediamo ad un cambiamento di variabili. Poniamo

$$u(x, y) = y - x^3 \quad v(x, y) = y + x^3$$

Abbiamo così definito una applicazione $\psi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, cioè

$$\psi(x, y) = (u(x, y), v(x, y)) = (y - x^3, y + x^3)$$

Tale funzione è biiettiva: infatti la sua inversa è

$$\psi^{-1}(u, v) = (x(u, y), y(u, v)) = (\operatorname{sgn}(u - v) \left| \frac{1}{2}(v - u) \right|^{\frac{1}{3}}, \frac{u + v}{2})$$

Tuttavia ψ^{-1} non è ovunque derivabile con continuità (cioè ψ non è ovunque un diffeomorfismo): per il teorema di invertibilità locale sicuramente ψ^{-1} sarà derivabile con continuità in un certo (u_0, v_0) se $\psi'(x_0, y_0)$ è invertibile, dove $\psi(x_0, y_0) = (u_0, v_0)$. Calcoliamo allora il determinante della matrice jacobiana di ψ : otteniamo

$$\det \psi'(x, y) = \left| \begin{pmatrix} -3x^2 & 3x^2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right| = -6x^2$$

Quindi se $x \neq 0$, $\det \psi'(x, y) \neq 0$: di conseguenza ψ è un diffeomorfismo fuori dall'asse $\{x = 0\}$. Tale asse viene mandato da ψ

¹Cioè φ è derivabile con continuità, invertibile e la sua inversa è derivabile con continuità.

nell'insieme $D = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 \mid u = v\}$: in particolare ψ^{-1} è derivabile con continuità fuori dalla diagonale. Tuttavia

$$\psi(T) = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq u \leq 2, u + 2 \leq v \leq 6 - u\}$$

e quindi $\psi(T) \cap D = \emptyset$. Possiamo quindi applicare il teorema di cambiamento di variabile, ottenendo

$$\begin{aligned} \int_T x^2(y - x^3)e^{y+x^3} dx dy &= \int_{\psi(T)} x(u, v)^2 u e^v |\det \psi^{-1}(u, v)| du dv = \\ &= \int_{\psi(T)} x(u, v)^2 u e^v \frac{1}{6x(u, v)^2} du dv = \int_0^2 \int_{u+2}^{6-u} u e^v du dv = \\ &= \frac{e^6}{6} - \frac{2e^4}{3} - \frac{e^2}{6} \end{aligned}$$

- Calcolare

$$\int_A \frac{1}{1 + 3x^2 + y^2} dx dy$$

dove $A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 3x^2 + y^2 \leq 4\}$ (si consiglia il cambiamento di variabili $x = (2/\sqrt{3})\rho \cos \theta$ e $y = 2\rho \sin \theta$: il risultato è $\frac{\pi \log 5}{\sqrt{3}}$).

2 Studio di massimi e minimi di funzioni a più variabili

- Calcolare massimi e minimi della funzione $e^{-(x^2-y+z^2)}$ sull'insieme $E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{x^2}{4} + y^2 + 3z^2 \leq 1\}$.

Vediamo se ci sono massimi o minimi nella parte interna di E : troviamo

$$\nabla f(x, y, z) = e^{-(x^2-y+z^2)}(-2x, 1, -2z)$$

Quindi non ci sono punti stazionari per f , di conseguenza f non ha massimi né minimi nella parte interna di E . Procediamo alla ricerca di eventuali massimi o minimi sul bordo, ossia su

$$\partial E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{x^2}{4} + y^2 + 3z^2 = 1\}$$

con il metodo dei moltiplicatori di Lagrange. Posto $g(x, y, z) = \frac{x^2}{4} + y^2 + 3z^2 - 1$, tali massimi o minimi vanno ricercati tra le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} \nabla f(x, y, z) &= \lambda \nabla g(x, y, z) \\ g(x, y, z) &= 0 \end{cases}$$

Otteniamo

$$\begin{cases} -2e^{-(x^2-y+z^2)}x &= \frac{\lambda x}{2} \\ e^{-(x^2-y+z^2)} &= 2\lambda y \\ -2e^{-(x^2-y+z^2)}z &= 6\lambda z \\ \frac{x^2}{4} + y^2 + 3z^2 - 1 &= 0 \end{cases}$$

Dalla seconda equazione deduciamo che y non può valere 0. Se $x \neq 0$ e $z \neq 0$, questo sistema non ha soluzioni perché la prima, la terza e la quarta equazione danno

$$\lambda = -4e^y \quad \lambda = -\frac{1}{3}e^y, \quad y = \pm 1$$

che sono chiaramente incompatibili. Se $x = 0$ e $z \neq 0$, dalla seconda e terza otteniamo ($y \neq 0$)

$$\lambda = \frac{e^{-(x^2-y)}}{2y} \quad \lambda = -\frac{1}{3}e^{-(x^2-y)}$$

ossia

$$y = -\frac{3}{2}$$

La quarta equazione dà allora

$$\frac{9}{4} + 3z^2 = 1$$

che è impossibile perché $1 - \frac{9}{4} = -\frac{5}{4} \leq 0$. Quindi se (x, y, z) soddisfa il sistema si deve avere $z = 0$. In modo analogo si dimostra che deve anche aversi $x = 0$. Allora $y = \pm 1$ ed effettivamente $(0, 1, 0)$ e $(0, -1, 0)$ sono soluzioni del sistema. Siccome ∂E è compatto e f è continua su ∂E , essa deve assumere massimo e minimo su ∂E : calcolando i valori di f su $(0, 1, 0)$ e $(0, -1, 0)$ si ottiene che il primo è il massimo mentre il secondo è il minimo. Tali punti sono anche rispettivamente il massimo e il minimo di f su E . Infatti anche E è compatto: f ha dunque massimo e minimo su E . Tali massimo e minimo non possono essere raggiunti in punti interni a E per quanto visto in precedenza, quindi devono essere sul bordo: di conseguenza sono quelli trovati.