

Geometria 13/3/19

$A \subset \mathbb{R}^m$ aperto se da ogni punto di A ci si può spostare un po' in ogni direz. senza uscire da A .

Sia $A \subset \mathbb{R}^m$ aperto e $f: A \rightarrow \mathbb{R}$. Se $x \in A, v \in \mathbb{R}^m$ posso esaminare quanto varia f se da x mi sposto in direzione v : chiamo derivata direzionale di f in x in direzione v

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} = \frac{\partial f}{\partial v}(x).$$

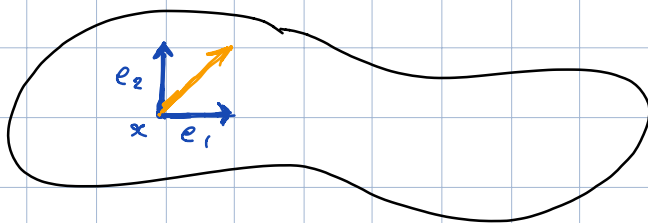
Inoltre chiamo derivata parziale j -esima di f in x

$$\frac{\partial f}{\partial e_j}(x) \quad \text{cioè} \quad \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+te_j) - f(x)}{t}.$$

Cioè: faccio la derivata considerando solo l'incremento della j -esima variabile (le altre fissi).

Es: $f(x, y, z) = e^{5x^2y^3z^3} \cdot \cos(2x - 6y^4 + 7z^8)$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = (5x^2z^3) \cdot (9y^2) \cdot e^{5x^2y^3z^3} \cdot \cos(\dots) + e^{5x^2y^3z^3} \cdot (-\sin(\dots)) \cdot (-24y^3).$$



$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = +7$$
$$\frac{\partial f}{\partial x_2} = -3$$

$$\frac{\partial f}{\partial (e_1 + e_2)} = 4$$

Fatto:
$$\frac{\partial f}{\partial r} = \frac{\partial f}{\partial x_1} \cdot v_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_m} \cdot v_m$$

(in ipotesi ragionevoli)

Derivazione di funzioni composte:

$$(g(f(x)))' = g'(f(x)) \cdot f'(x).$$

Versione in più variabili:

$$g = g \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} \quad f = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix} \quad f_j = f_j \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

$$g(f(x)) = g \begin{pmatrix} f_1 \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \\ \vdots \\ f_m \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

Fatto:
$$\frac{\partial g(f(x))}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial g}{\partial y_i}(f(x)) \cdot \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x)$$

↑
quanto cambia g
in direz. j

↑
quanto cambia g
in direz. y_i

↑
quanto cambia
f_i = y_i in
direz. j.

$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{f} \mathbb{R}^m \xrightarrow{g} \mathbb{R}^k \quad (\text{oppure su spazi})$$

Def: chiamo differenziale di f $df = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, m}} \in \mathbb{M}_{m \times m}$

$$df = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_m} \end{pmatrix}$$

$$dg = \left(\frac{\partial g_p}{\partial y_i} \right)_{\substack{p=1, \dots, k \\ i=1, \dots, m}}$$

$$\frac{\partial (g \circ f)_p}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial g_p}{\partial y_i} \cdot \frac{\partial f_i}{\partial x_j}$$

\Rightarrow

$$d(g \circ f)(x) = dg(f(x)) \cdot df(a)$$

$p \times m$

$p \times m$

$m \times p$

prodotto righe \times colonne

Def: se $A \subset \mathbb{R}^m$ è aperto e $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ chiamo derivate parziali seconde

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j} \right)$$

Nota: $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_i}$ si scrive $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$.

Es: $f(x,y) = x^2 y^3 \cdot \cos(x^4 + y^7)$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2xy^3 \cos(x^4 + y^7) - 4x^5 y^3 \sin(x^4 + y^7)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3x^2 y^2 \cos(x^4 + y^7) - 7x^2 y^6 \sin(x^4 + y^7)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2y^3 \cdot c - 8x^4 y^3 \cdot s - 20x^6 y^3 \cdot s - 12x^8 y^3 \cdot c$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = 6xy^2 \cdot c - 14xy^6 \cdot s - 12x^5 y^2 \cdot s + 28x^5 y^6 \cdot s$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 6xy^2 \cdot c - 12x^5 y^2 \cdot s - 14xy^6 \cdot s + 28x^5 y^6 \cdot s$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \dots$$

Fatto: $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ (in ipotesi ragionevoli)

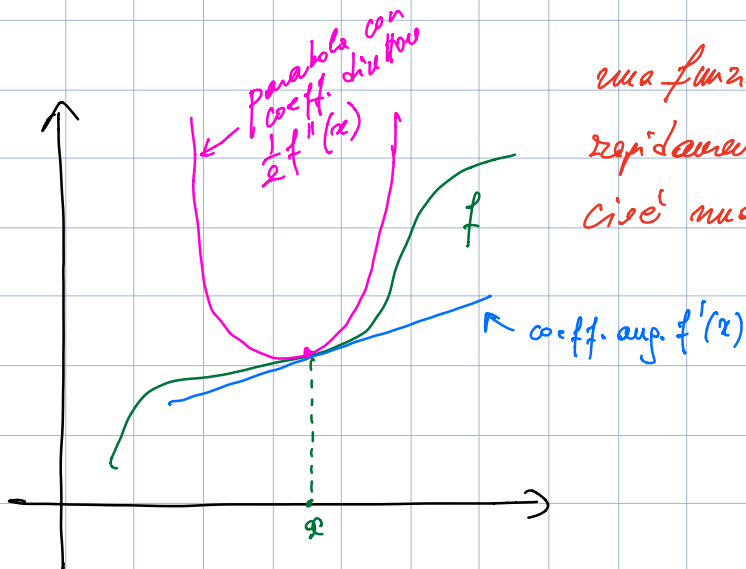
Def: chiamo gradiente di f $\text{grad}(f) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_m} \end{pmatrix}$ e

matrice hessiana di f $H(f) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \right)_{i,j=1 \dots m}$

matrice simmetrica

In una variabile: formule di appox di Taylor II ordine

$$f(x+h) = f(x) + f'(x) \cdot h + \frac{1}{2} f''(x) \cdot h^2 + o(h^2)$$



una funzione che tende a 0 più rapidamente di h^2 per $h \rightarrow 0$.
 cioè una $\phi(h)$ t.c. $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\phi(h)}{h} = 0$.

Ne segue:

- se f ha min. in x ho $f'(x) = 0$, $f''(x) \geq 0$
- se $f'(x) = 0$, $f''(x) > 0$ allora f ha min. in x .

Analogo per $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subset \mathbb{R}^m$ aperto:

$$\text{Prop: } f(x+v) = f(x) + \sum_{i=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \cdot v_i + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) \cdot v_i \cdot v_j + o(\|v\|^2)$$

Oss: posso riscrivere così:

$$f(x+v) = f(x) + \langle \text{grad} f | v \rangle_{\mathbb{R}^m} + \frac{1}{2} \langle v | v \rangle_{H(f)} + o(\|v\|^2)$$

Conseguenza: se f ha min. in x allora $\text{grad}(f)(x) = 0$.
(Se qualche $\frac{\partial f}{\partial x_i} \neq 0$ nella dir. x la f cresce o decresce).

Q: qual è l'analogo dello studio del segno di $f''(x)$ nel caso di n variabili $H(f)(x) \in \mathbb{M}_{n \times n}$ simmetrica.

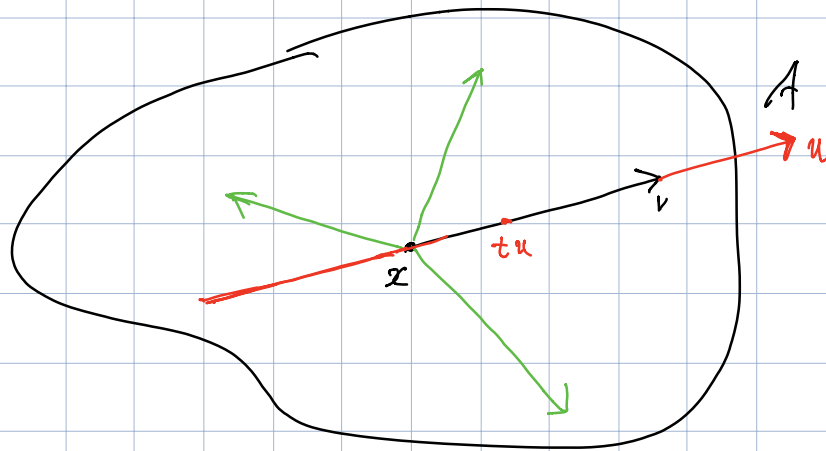
Senno di dimo di Taylor n -dim usando Taylor 1-dim

Voglio approssimare $f(x+v)$ per $\|v\| \ll 1$.

Pongo $u = \frac{v}{\|v\|}$, $t = \|v\|$ dunque $v = t \cdot u$ e $0 < t \ll 1$,
dunque

$f(x+v) = f(x+tu)$ da vedo come funzione di t .

IMBROGLIO:



$g(t) = f(x+tu)$; Taylor 1-dim: $g(t) = g(0) + g'(0) \cdot t + \frac{1}{2} g''(0) \cdot t^2 + o(t^2)$

$g(0) = f(x+0) = f(x)$

$g'(t) = \frac{d}{dt} f(x+tu) = \frac{d}{dt} f(x_1+tu_1, \dots, x_n+tu_n)$

$$= \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} (x+tu) \cdot u_i$$

$$g'(0) \cdot t = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} (x) \cdot \underbrace{t u_i}_{v_i} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} (x) \cdot v_i$$

$$g''(0) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} (x) \cdot u_i \cdot u_j$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} g''(0) \cdot t^2 = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} (a) \cdot \underbrace{t u_i}_{v_i} \cdot \underbrace{t u_j}_{v_j}$$

$$t = \|v\|$$

$$o(t^2) = o(\|v\|^2)$$

V sp. rett. su \mathbb{R} con $\langle \cdot | \cdot \rangle$ prod. scal e $\dim_{\mathbb{R}}(V) < +\infty$.

Visto: W stsp., $W^{\perp} = \{v : \langle v | w \rangle = 0 \ \forall w \in W\}$

$\Rightarrow V = W \oplus W^{\perp}$; $P_W =$ proiez. ortog. su W
 $=$ proiez. su W risp. a tale \oplus .

Prop: se w_1, \dots, w_k è una base ortogonale di W ho

$$P_W(v) = \sum_{i=1}^k \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} \cdot w_i$$

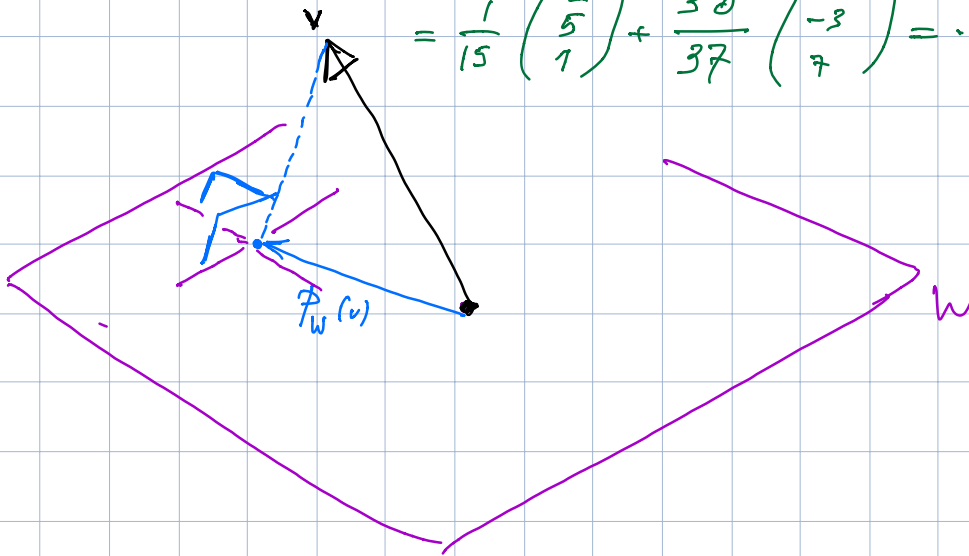
Es: $W = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 7 \end{pmatrix} \right) \subset \mathbb{R}^3$

$$2 \cdot 4 + 5 \cdot (-3) + 1 \cdot 7 = 0$$

è base ortog. di W .

$$v = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 6 \end{pmatrix} \quad \mathcal{P}_W(v) = \frac{3 \cdot 2 + (-2) \cdot 5 + 6 \cdot 1}{4 + 25 + 1} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{3 \cdot 4 + (-2) \cdot (-3) + 6 \cdot 7}{16 + 9 + 49} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 7 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{15} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{30}{37} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 7 \end{pmatrix} = \dots$$



finire i conti per $\mathcal{P}_W(v)$ e verificare che $v - \mathcal{P}_W(v)$ è \perp ai due generatori di W .

Dimo: $\mathcal{P}_W(v) = \sum_{i=1}^k \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} \cdot w_i$

Completo w_1, \dots, w_k a base ortogonale w_1, \dots, w_m di V :

$$v = \sum_{i=1}^m \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} \cdot w_i$$

$$= \underbrace{\sum_{i=1}^k \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} w_i}_{\uparrow W} + \underbrace{\sum_{i=k+1}^m \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} w_i}_{\uparrow W^\perp}$$

$i > k$
 $\Rightarrow \langle w_i | w_j \rangle = 0 \quad j=1, \dots, k$
 $\Rightarrow w_i \perp w_j, \quad j=1, \dots, k$
 $\Rightarrow w_i \in W^\perp$

\Rightarrow la prima somma è $\mathcal{P}_W(v)$. ◻

Prop: $\mathcal{P}_W(v)$ è il punto di W più vicino a v .

Dimo: un generico pto di W è $t_1 w_1 + \dots + t_k w_k$.

La sua distanza da v è

$$\|v - (t_1 w_1 + \dots + t_k w_k)\|$$

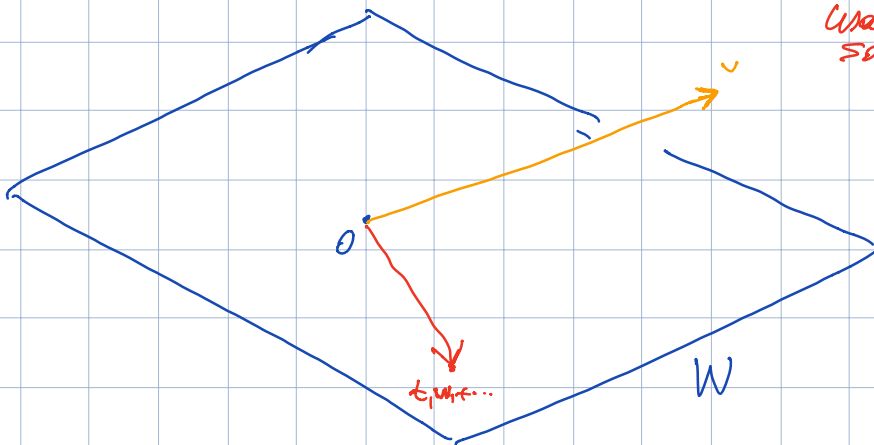
Devo provare che esse è minima solo se $t_i = \frac{\langle v, w_i \rangle}{\|w_i\|^2}$.

È una funz. positive di t_1, \dots, t_k : chiedere che sia minima in $t_i = \dots$ equivale a chiedere che lo sia $\|\cdot\|^2$

$$f(t_1, \dots, t_k) = \|v - (t_1 w_1 + \dots + t_k w_k)\|^2$$

$$= \|v\|^2 - 2 \langle v, t_1 w_1 + \dots + t_k w_k \rangle + \|t_1 w_1 + \dots + t_k w_k\|^2$$

$$= \|v\|^2 - 2 \langle v, w_1 \rangle t_1 + \dots - 2 \langle v, w_k \rangle t_k + \underbrace{\|w_1\|^2 t_1^2 + \dots + \|w_k\|^2 t_k^2}_{\text{usato che } w_1, \dots, w_k \text{ sono } \perp \text{ tra loro}}$$



Oss: $\lim_{\|t\| \rightarrow \infty} f(t) = +\infty$

dunque se provo che c'è un unico punto in cui le derivate parziali si annullano esso è di min.



$$f(t_1, \dots, t_k) = \|v\|^2 - 2\langle v|w_1 \rangle t_1 + \dots - 2\langle v|w_k \rangle t_k + \|w_1\|^2 t_1^2 + \dots + \|w_k\|^2 t_k^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial t_i} = -2\langle v|w_i \rangle + 2\|w_i\|^2 t_i$$

nullo precisamente per $t_i = \frac{\langle v|w_i \rangle}{\|w_i\|^2}$. \square

Prop (disuguaglianze di Bessel): se w_1, \dots, w_k sono ortog. fra loro $\neq 0$

e $v \in V$ allora
$$\sum_{i=1}^k \frac{|\langle v|w_i \rangle|^2}{\|w_i\|^2} \leq \|v\|^2$$

(vale anche se $\dim(V) = +\infty$).

Dimo (con $\dim(V) < +\infty$):

$$v = P_W(v) + P_{W^\perp}(v)$$

↖ ortog. fra loro ↗

$$\Rightarrow \|v\|^2 = \|P_W(v)\|^2 + \|P_{W^\perp}(v)\|^2$$

$$\geq \|P_W(v)\|^2$$

$$= \left\| \sum_{i=1}^k \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} \cdot w_i \right\|^2$$

$$= \sum_{i=1}^k \left\| \frac{\langle v | w_i \rangle}{\|w_i\|^2} \cdot w_i \right\|^2$$

$$= \sum_{i=1}^k \frac{|\langle v | w_i \rangle|^2}{\|w_i\|^4} \cdot \|w_i\|^2$$



Interpretazione via <.|.> delle equaz. cart./param. di rette/piani in $\mathbb{R}^2/\mathbb{R}^3$.

\mathbb{R}^2 . eq. cart. di retta r :

$$r = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 : ax + by = 0 \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 : \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \right\rangle_{\mathbb{R}^2} = 0 \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \perp \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}^\perp$$

$$= \left(\text{Span} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \right)^\perp$$

ovvero : $\pi^\perp = \text{Span} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$

Dunque : dare una presentaz. cart. di una retta π equivale a dare una presentaz. param. di π^\perp

\mathbb{R}^3 : piano cart P :

$$P = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : ax + by + cz = 0 \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \right\rangle_{\mathbb{R}^3} = 0 \right\}$$

$$= \left(\text{Span} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \right)^\perp$$

$$P^\perp = \text{Span} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

Dunque : dare una presentaz. cart. di piano P equivale a dare una presentaz. param. delle rette P^\perp .