



Nome _____ Cognome _____ Matricola _____

1. Se $X_1, X_2 \subset \mathbb{R}^4$ sono sottospazi di dimensione 3 tali che $X_1 + X_2 = \mathbb{R}^4$ e sono date loro basi $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$, è sempre vero che prendendo due vettori a caso da \mathcal{B}_1 e due da \mathcal{B}_2 si ottiene una base di \mathbb{R}^4 ? Spiegare.

2. Data la base $\mathcal{B} = (2e_1 - e_2 + e_3, -e_1 + 3e_2 + e_3)$ di $\{x \in \mathbb{R}^3 : 4x_1 + 3x_2 - 5x_3 = 0\}$, calcolare $[5e_1 + 15e_2 + 13e_3]_{\mathcal{B}}$.

3. Se $f : \mathbb{C}^7 \rightarrow \mathbb{C}^5$ e $g : \mathbb{C}^9 \rightarrow \mathbb{C}^5$ sono lineari e $\mathbb{C}^5 = \text{Im}(f) \oplus \text{Im}(g)$, cosa si può dire delle dimensioni di $\text{Ker}(f)$ e $\text{Ker}(g)$?

4. Risolvere
$$\begin{cases} 7x - 3y + 4z = 1 \\ 2x + y - 5z = 2 \\ 3x - 5y + 14z = 0. \end{cases}$$

5. Data $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 5 \\ 1 & 4 & 3 \\ 3 & -2 & 7 \end{pmatrix}$ calcolare $(A^{-1})_{21}$.

6. Dire per quali $t \in \mathbb{R}$ le colonne di $\begin{pmatrix} -3 & t+1 & 1 \\ -2 & 1 & 5 \\ 9 & 1 & 3t-1 \end{pmatrix}$ sono linearmente dipendenti.

7. Dati $X = \{x \in \mathbb{R}^3 : -4x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 0\}$ e $Y = \text{Span}(e_1 + 2e_2 + e_3)$ calcolare la proiezione su X di $4e_1 + e_2 - 3e_3$ rispetto alla decomposizione $\mathbb{R}^3 = X \oplus Y$.

Le risposte devono essere sinteticamente giustificate

Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Questo foglio deve essere intestato immediatamente con nome, cognome e matricola. Questo foglio va consegnato alla fine della prima ora. Durante la prima ora non è concesso alzarsi né chiedere chiarimenti. Durante la prima ora sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria.

1. ♠ 2. ♥ 3. ♠ 4. ♣ 5. ◇ 6. ♠ 7. ♣ 8. ♥ 9. ♣ 10. ◇



1. Al variare di $t \in \mathbb{R}$ considerare in \mathbb{R}^4 il sottospazio

$$X_t : \begin{cases} (t-1)x + 2(1-t)y + (t+7)z - 4tw = 0 \\ (2-t)x + (t+1)y + (1-2t)z + (2t+5)w = 0. \end{cases}$$

- (A) (4 punti) Esibire equazioni parametriche di X_0 .
 (B) (4 punti) Trovare il valore T di t per il quale X_t non ha dimensione 2.
 (C) (4 punti) Esibire equazioni parametriche di X_T .

2. Considerare $X = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_2 = 18x_1 - 29x_3\}$ e $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ -10 & 0 & 19 \end{pmatrix}$.

- (A) (4 punti) Provare che $\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$ è una base di X .
 (B) (4 punti) Provare che l'espressione $f(x) = A \cdot x$ definisce un'applicazione $f : X \rightarrow X$ lineare.
 (C) (4 punti) Trovare $[f]_{\mathcal{B}}$.

Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria. Dall'inizio della seconda ora si possono consultare i libri di testo del corso, esclusivamente in originale e senza annotazioni. Si può uscire solo in casi eccezionali. Ogni foglio consegnato deve recare nome e numero di matricola. La soluzione di ogni esercizio deve essere consecutiva su un solo foglio. La minuta non va consegnata. Per risolvere un punto di un esercizio è sempre lecito utilizzare gli enunciati dei punti precedenti, anche se non si è riusciti a risolverli.

1. ♠ 2. ♥ 3. ♠ 4. ♣ 5. ♦ 6. ♠ 7. ♣ 8. ♥ 9. ♣ 10. ♦



Risposte ai quesiti

5. \diamond

1. No: se $\mathcal{B}_1 = \text{Span}(e_1, e_2, e_3)$ e $\mathcal{B}_2 = (e_1, e_2, e_4)$ prendendo i primi due vettori di ciascuna non si ottiene una base di \mathbb{R}^4

2. $\begin{pmatrix} 6 \\ 7 \end{pmatrix}$

3. La loro somma fa 11

4. Impossibile

5. $-\frac{1}{2}$

6. $t = -5$ e $t = -\frac{5}{3}$

7. $8e_1 + 9e_2 + e_3$

1. \spadesuit 2. \heartsuit 3. \spadesuit 4. \clubsuit 5. \diamond 6. \spadesuit 7. \clubsuit 8. \heartsuit 9. \clubsuit 10. \diamond



Soluzioni degli esercizi

5. \diamond

1.

$$(A) X_0 = \text{Span} \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \right)$$

$$(B) T = 5$$

$$(C) X_5 = \text{Span} \left(\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} \right) \right)$$

2.

(A) X ha dimensione 2 e \mathcal{B} consiste di due vettori linearmente indipendenti che appartengono a X

(B) Posto $\omega = (18, -1, -29)$ si ha $\omega \cdot A = 19\omega$

$$(C) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$$