



1. È sempre possibile completare un insieme di 8 vettori appartenenti a \mathbb{R}^{13} a una base di \mathbb{R}^{13} ? Se sì, quanti vettori bisogna aggiungere? Spiegare.
2. Trovare le coordinate di $\begin{pmatrix} 3 \\ -7 \end{pmatrix}$ rispetto alla base $\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 9 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \end{pmatrix} \right)$ di \mathbb{R}^2 .
3. Posto $X = \{x \in \mathbb{R}^{10} : 4x_3 - x_5 + x_9 = 0\}$ e data $f : X \rightarrow \mathbb{R}^3$ surgettiva, stabilire che dimensione possa avere un sottospazio Y di X tale che $Y + \text{Ker}(f) = X$.
4. Risolvere
$$\begin{cases} 2x + 3y - z = 4 \\ 5x + 6y + 2z = -2 \\ 3x - 2y + 5z = -7. \end{cases}$$
5. Data $A = (v_1, v_2, v_3, v_4) \in \mathcal{M}_{4 \times 4}(\mathbb{R})$ con $\det(A) = -4$, porre $B = (5v_3, -v_3 + 2v_4, 3v_2 - 7v_3 + 9v_4, 2v_1 + 7v_2 - v_3 + 4v_4)$ e calcolare $\det(B)$.
6. Calcolare i determinanti delle orlate di $\begin{pmatrix} 5 & -2 \\ 1 & 7 \end{pmatrix}$ in $\begin{pmatrix} 5 & -1 & -2 & 1 \\ 5 & -3 & 4 & -2 \\ 1 & 1 & 7 & -2 \end{pmatrix}$.
7. Posto $X = \{x \in \mathbb{R}^3 : 7x_1 + x_2 - 3x_3 = 0\}$ e $Y = \text{Span}(e_1 + 3e_2 - e_3)$, determinare la proiezione su X rispetto alla decomposizione $\mathbb{R}^3 = X \oplus Y$ del vettore $4e_1 + 2e_2 - 3e_3$.

Le risposte devono essere sinteticamente giustificate

Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Questo foglio deve essere intestato immediatamente con nome, cognome e matricola. Questo foglio va consegnato alla fine della prima ora. Durante la prima ora non è concesso alzarsi né chiedere chiarimenti. Durante la prima ora sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria.



1. In \mathbb{R}^4 considerare il sottospazio V di equazioni $\begin{cases} x_1 + 5x_2 - 3x_3 + 2x_4 = 0 \\ 2x_1 + x_2 - x_3 - 3x_4 = 0 \end{cases}$
e il vettore $w = e_1 - 3e_2 - 4e_3 + e_4$.

- (A) (1 punto) Provare che w appartiene a V .
- (B) (3 punti) Esibire i quattro vettori di V aventi una componente nulla e le altre intere e prime fra loro, con somma positiva.
- (C) (2 punti) Indicati con v_j per $j = 1, 2, 3, 4$ i vettori del punto precedente, ordinati in modo che sia decrescente la somma delle coordinate, porre $\mathcal{B} = (v_1, v_2)$ e $\mathcal{C} = (v_3, v_4)$ e provare che \mathcal{B} e \mathcal{C} sono basi di V .
- (D) (3 punti) Trovare le coordinate di w rispetto a \mathcal{B} e rispetto a \mathcal{C} .
- (E) (3 punti) Data $g : V \rightarrow V$ lineare con $[g]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$ determinare $g(w)$.

2. In \mathbb{R}^4 considerare $a_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}$, $a_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $b_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$, $b_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$, $c = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix}$.

- (A) (1 punto) Provare che (a_1, a_2) costituiscono una base \mathcal{A} di un sottospazio A di \mathbb{R}^4 , e che (b_1, b_2) costituiscono una base \mathcal{B} di un sottospazio B di \mathbb{R}^4 .
- (B) (4 punti) Provare che $\mathbb{R}^4 = A \oplus B$; indicate con f e g le proiezioni associate a questa decomposizione, trovare $f(c)$ e $g(c)$.
- (C) (4 punti) Data $\phi : A \rightarrow B$ lineare con $[\phi]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}} = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ 8 & 3 \end{pmatrix}$ provare che ϕ^{-1} esiste e trovare $[\phi^{-1}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}$.
- (D) (3 punti) Provare che la formula $\psi(x) = \phi(f(x)) + g(x)$ definisce un'applicazione $\psi : \mathbb{R}^4 \rightarrow B$ lineare, e determinare la dimensione del suo nucleo.



Risposte

5. ♥

1. No: possono non essere linearmente indipendenti. Se sono linearmente indipendenti, ne vanno aggiunti 5

2. $\frac{1}{19} \begin{pmatrix} 8 \\ -41 \end{pmatrix}$

3. Tra 3 e 9

4. $x = 2, y = -1, z = -3$

5. 240

6. -110 e 45

7. $\begin{pmatrix} 1 \\ -7 \\ 0 \end{pmatrix}$

1. ♠ 2. ♥ 3. ♠ 4. ♣ 5. ♥ 6. ♠ 7. ♣ 8. ♥ 9. ♣ 10. ♦



Soluzioni

- 1.
- (A) $\begin{pmatrix} 1 & 5 & -3 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
- (B) $\begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 17 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 11 \\ 0 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 17 \\ -7 \\ 0 \\ 9 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 9 \\ 0 \end{pmatrix}$
- (C) L'ordine è il precedente; V ha dimensione 2 e sia \mathcal{B} sia \mathcal{C} consistono di due vettori linearmente indipendenti di V
- (D) $[w]_{\mathcal{B}} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}, [w]_{\mathcal{C}} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix}$
- (E) $-\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 22 \\ 11 \\ 31 \\ 8 \end{pmatrix}$
- 2.
- (A) \mathcal{A} e \mathcal{B} sono sistemi di vettori linearmente indipendenti
- (B) $\det(a_1, a_2, b_1, b_2) = -45 \neq 0; f(c) = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -3 \\ -6 \end{pmatrix}, g(c) = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ -1 \\ 7 \end{pmatrix}$
- (C) La matrice di ϕ è invertibile, dunque ϕ lo è, e l'inversa ha matrice
- $$[\phi^{-1}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}} = ([\phi]_{\mathcal{A}}^{\mathcal{B}})^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ 8 & 3 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{31} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -8 & 5 \end{pmatrix}$$
- (D) La composizione $\phi \circ f$ ha senso perché l'immagine di f è il dominio A di ϕ , è lineare perché f e ϕ lo sono, e ha immagine contenuta nell'immagine di ϕ che è B ; g è lineare e ha immagine B ; dunque $\phi \circ f + g$ è lineare e ha immagine contenuta in B , pertanto la formula $\psi(x) = \phi(f(x)) + g(x)$ definisce un'applicazione $\psi: \mathbb{R}^4 \rightarrow B$ lineare; su A la g è nulla e f è l'identità, dunque ψ coincide con ϕ , che è surgettiva, dunque ψ è surgettiva; ne segue che il suo nucleo ha dimensione 2