

Lezione 15, 12. 2021

①

Riprendiamo il discorso del polinomio minimo

Teorema $T: V \rightarrow V$ endomorfismo e sia
 m_T il polinomio minimo di T (e di tutte
le matrici associate a T nelle varie basi di V),
Allora T è diagonalizzabile $\Leftrightarrow m_T$ ha solo
radici reali e di molteplicità 1

prova \Rightarrow Se T è diagonalizzabile gli autovalori
 $\lambda_1, \dots, \lambda_R$ di T sono tutti reali e $V = V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_R}$
quindi V ha una base di autovettori di T
Consideriamo il polinomio

$$m(x) = (x - \lambda_1) \cdots (x - \lambda_R)$$

Vogliamo provare che $m(x)$ è il pol. minimo
di T , con il che \Rightarrow sarà provato.

1. $m(T) = (T - \lambda_1 \text{id}) \circ (T - \lambda_2 \text{id}) \cdots \circ (T - \lambda_R \text{id})$
si annulla sulla base di autovettori di V
e quindi è l'applicazione nulla.

Infatti sia (v_1, \dots, v_n) la base di autovettori.

Prendiamo v_i e supponiamo $T(v_i) = \lambda_j v_i$

$$\text{Allora } (T - \lambda_R \text{id}) v_i = (\lambda_j - \lambda_R) v_i$$

$$(T - \lambda_{R-1} \text{id}) (\lambda_j - \lambda_R) v_i = (\lambda_j - \lambda_{R-1}) (\lambda_j - \lambda_R) v_i$$

e così via fino a j :

$$(T - \lambda_j \text{id}) (\lambda_j - \lambda_{j+1}) (\lambda_j - \lambda_{j+2}) \cdots (\lambda_j - \lambda_R) v_i =$$

②

$$= (\lambda_j - \lambda_j) (\lambda_j - \lambda_{j+1}) \cdots (\lambda_j - \lambda_R) v_i = 0$$

Questo è vero per ogni $v_i \in \{v_1, \dots, v_m\}$ quindi
 $m(T) = 0$. Ma ogni autovalore di T è radice
 del pol. minimo, cioè m è proprio quello mi-
 nimo

⇐ Supponiamo tutti gli autovalori reali e che

$$m_T(x) = (x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \cdots (x - \lambda_R)$$

Proviamo per induzione su \mathbb{R} che:

* Se $W \subset V$ è un sottospazio di V invariante
 per T e $m_{T|_W}$ ha solo radici reali e di
 molteplicità 1 allora $T|_W$ è diagonalizzabile.

base se $k=1$ $m_{T|_W} = (x - \lambda_1) \Rightarrow T - \lambda_1 \text{id} = 0$

cioè $T = \lambda_1 \text{id}$ e T è diagonale.

supponiamo vero * per $k-1$ e lo proviamo per
 k .

$$m_T(x) = (x - \lambda_1) \cdots (x - \lambda_k)$$

$$m_T(T) = 0 = (T - \lambda_1 \text{id}) \circ (T - \lambda_2 \text{id}) \cdots (T - \lambda_k \text{id}) = 0$$

quindi $\text{Im}(T - \lambda_k \text{id}) \subset W = \ker[(T - \lambda_1 \text{id}) \cdots (T - \lambda_{k-1} \text{id})]$

ed ha dimensione minore $\dim \text{Im}(T - \lambda_k \text{id}) < \dim W$

Sommiamo ed esulo i membri di $\dim \ker(T - \lambda_R \text{id})$ (3)
 $= \dim V_{\lambda_R}$. Otteniamo

$$\begin{aligned} n &= \dim V_{\lambda_R} + \dim \ker(T - \lambda_R \text{id}) \leq \\ &\leq \dim V_{\lambda_R} + \dim W. \end{aligned}$$

Ora $V_{\lambda_R} \cap W = \{0\}$. Infatti se ci fosse $v \neq 0$

$$T(v) = \lambda_R v \text{ perché } v \in V_{\lambda_R} \text{ e}$$

$$(T - \lambda_1 \text{id})(v) = (T - \lambda_{R-1} \text{id})v =$$

$$= (\lambda_R - \lambda_1)(\lambda_R - \lambda_2) \dots (\lambda_R - \lambda_{R-1})v \neq 0 \text{ quindi } v = 0$$

quindi $\dim V_{\lambda_R} + \dim W = \dim(V_{\lambda_R} \oplus W) \leq n$

$n \leq \dim(V_{\lambda_R} \oplus W) \leq n$ ci dice che

$$V = V_{\lambda_R} \oplus W.$$

• Ora W è invariante per T

$$\text{infatti } w \in W \Rightarrow (T - \lambda_1 \text{id}) \dots (T - \lambda_{R-1} \text{id})(w) = 0$$

quindi $T(w)$ verifica

$$(T - \lambda_1 \text{id}) \dots (T - \lambda_{R-1} \text{id})T(w) =$$

$$= T(T - \lambda_1 \text{id}) \dots (T - \lambda_{R-1} \text{id})(w) = T(0) = 0$$

perché T commuta con i fattori $T - \lambda_j \text{id}$.

• Gli autovalori di $T|_W: W \rightarrow W$ sono solo $k-1$

perché λ_k non è autovalore di $T|_W$.

(4)

Per ipotesi induttiva $W = V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_{k-1}}$ e

quindi $V = W \oplus V_{\lambda_k} = V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_k}$ e T è diagonalizzabile. \square

Criterio di triangolarità

Teorema Sia $T: V \rightarrow V$ un endomorfismo che ha solo autovalori reali. Allora T è triangolarizzabile.

prova Sia v_1 un autovettore di V di autovalore λ_1 . Completiamo (v_1) a base di V (v_1, \dots, v_m). La matrice associata a T in questa base è

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ 0 & & & \\ \vdots & & B & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

e $P_T(x) = \det(A - xI_m) = (\lambda_1 - x) \det(B - xI_{m-1})$.
Quindi anche B ha solo autovalori reali.

B è la matrice associata all'endomorfismo di $\text{span}(v_2, \dots, v_m)$ dato da

$P_2 \circ T|_{\text{span}(v_2, \dots, v_m)}$ dove P_2 è la proiezione

$$P_2: V = \text{span} v_1 \oplus \text{span}(v_2, \dots, v_m) \rightarrow \text{span}(v_2, \dots, v_m)$$

Poiché diamo $\text{span}(v_2, \dots, v_n) < \mathbb{R}^n$ e
B ha tutti gli autovalori reali $\exists N$ invertibile
 $(n-1) \times (n-1)$ tale che $N^{-1}BN$ è triangolare superiore

Allora $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & N & \\ 0 & & & \end{pmatrix}$ verifica

$$M^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & N^{-1} & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \text{ e } M^{-1}AM = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & N^{-1}BN & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \text{ è}$$

triangolare superiore. \square

Matrici ortogonali

Definizione $P \in M(n, n, \mathbb{R})$ è ORTOGONALE

se $\forall v, w \in \mathbb{R}^n \quad \langle Pv, Pw \rangle = \langle v, w \rangle$

Ora troviamo alcuni fatti

1) Le colonne di P sono una base ortonormale di \mathbb{R}^n , infatti $\langle Pe_i, Pe_i \rangle = 1$ e se $j \neq i$
 $\langle Pe_i, Pe_j \rangle = \langle e_i, e_j \rangle = 0$.

2) Quindi P^T , che ha come righe le colonne di P , verifica $P^T P = I$ e quindi $P P^T = I$ perché P^T è l'inversa di P .

3) anche P^T è ortogonale. Infatti

$$\langle P^T v, P^T w \rangle = \langle P P^T v, P P^T w \rangle \text{ perché } P \text{ è ortogonale, dunque } \langle P^T v, P^T w \rangle = \langle v, w \rangle$$

4) Quindi sia le righe che le colonne di P sono una base ortogonale di \mathbb{R}^n

⑥

5) Troviamo in \mathbb{C}^n una specie di prodotto scalare che rispetti Pitagora cioè la lunghezza dei vettori. Ora

$$z \in \mathbb{C} \quad |z|^2 = x^2 + y^2 = (x+iy)(x-iy) = z \cdot \bar{z}$$

Analogamente $\|(z_1, \dots, z_n)\|^2 = z_1 \bar{z}_1 + \dots + z_n \bar{z}_n$

Definiamo allora per $z, w \in \mathbb{C}^n$

$$\langle z, w \rangle = z^T \bar{w} = z_1 \bar{w}_1 + \dots + z_n \bar{w}_n$$

in modo che $\langle z, z \rangle = \|z\|^2 = z_1 \bar{z}_1 + \dots + z_n \bar{z}_n$

6) Anche in \mathbb{C}^n si ha $\langle Pz, Pw \rangle = \langle z, w \rangle$

Basta calcolare $(Pz)^T \overline{Pw} = z^T \underbrace{(P^T P)}_{=I} \bar{w} =$

$$= z^T \bar{w} = \langle z, w \rangle$$

7) Gli autovalori di P (reali o complessi) hanno tutti modulo 1.

• reali v autovettore di P

$$\langle v, v \rangle = \langle Pv, Pv \rangle = \lambda^2 \langle v, v \rangle$$

$$\Rightarrow \lambda = \pm 1.$$

• complessi $z \in \mathbb{C}^n$ autovettore di P

$$\langle z, z \rangle = \langle Pz, Pz \rangle = \lambda \langle z, \lambda z \rangle = \lambda \bar{\lambda} \langle z, z \rangle$$

$$\text{quindi } |\lambda|^2 = \lambda \bar{\lambda} = 1,$$

7

Corollario $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ con solo autovalori
reali. Allora \exists una base ortogonale di \mathbb{R}^n
rispetto a cui la matrice è triangolare su-
periore, cioè $P^T A P$ è triangolare superiore

Nota sia v_1 un autovettore di A con $\langle v_1, v_1 \rangle = 1$

completiamo v_1 a una base ortogonale

(v_1, v_2, \dots, v_n) . quindi

$$P^T A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

anche B ha solo autovalori reali e

$$B = p_2 \circ A \Big|_{\text{span}(v_2, \dots, v_n)} : \begin{matrix} v_2 \perp \\ \vdots \\ v_n \perp \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} v_2 \perp \\ \vdots \\ v_n \perp \end{matrix}$$

per ipotesi inductiva (il primo caso $n=1$ è
triviale) B è triangolabile tramite una base
ortogonale cioè

$$Q^T B Q = T \text{ triang sup.}$$

Allora $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ & \ddots & & \\ & & Q & \\ & & & \ddots \end{pmatrix}$ è ortogonale e

$$P^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ & \ddots & & \\ & & Q^T & \\ & & & \ddots \end{pmatrix}$$

quindi

(8)

$$P^T P^T A P P = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_m \\ 0 & & & T \\ & & & & 0 \end{pmatrix} \text{ è triangolare sup.}$$

□

Matrici simmetriche

Sia $A = A^T$ e $v_1, v_2 \in \mathbb{C}^n$

allora $\langle Av_1, v_2 \rangle = \langle v_1, Av_2 \rangle$ infatti

$$v_1^T A^T v_2 = v_1^T A v_2 = \langle v_1, Av_2 \rangle$$

Inoltre se $z, w \in \mathbb{C}^n$

$$\begin{aligned} \langle Az, w \rangle &= z^T A^T w = z^T A w = z^T \bar{A} \bar{w} = \\ &= \langle z, Aw \rangle \end{aligned}$$

Per le matrici simmetriche vale

Teorema spettrale

A è simmetrica $\Leftrightarrow \mathbb{R}^n$ ha una base ortogonale di autovettori di A

invece \Leftarrow Se \mathbb{R}^n ha una base ortogonale di autovettori di $A \Rightarrow$

$$P^T A P = D \text{ matrice diagonale}$$

quindi $A = PDP^T$ e $A^T = PD^T P^T$ (9)

ma $D^T = D$ e $A = A^T$

\Rightarrow Dimostriamo che gli autovalori di A sono reali. Sia λ autovalore e $z \in \mathbb{C}^n$ autovettore

$$\begin{aligned} \langle Az, z \rangle &= \langle \lambda z, z \rangle \Rightarrow \langle z, z \rangle = \langle z, Az \rangle = \\ &= \langle z, \lambda z \rangle = \bar{\lambda} \langle z, z \rangle, \quad \langle z, z \rangle \neq 0 \Rightarrow \lambda = \bar{\lambda} \end{aligned}$$

e λ è reale.

Avendo solo autovettori reali, A è triangolabile con una matrice ortogonale, cioè

$P^T A P = T$ è triangolare superiore

Ma $T^T = P^T A^T P = P^T A P = T$. Dunque T è simmetrica e quindi T è diagonale. Il teorema spettrale è provato.

Corollario $A = A^T \Rightarrow \mathbb{R}^n = V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_k}$ e la somma è ortogonale, cioè $V_{\lambda_i} = (V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_k})^\perp$

e questo vale per tutti i V_{λ_j} . In altri termini autovettori di A con autovalori diversi sono ortogonali.

0 dimensioni

10

$$\text{Se } A = \begin{pmatrix} a & b & \alpha & \beta \\ c & d & \gamma & \delta \\ 0 & 0 & e & f \\ 0 & 0 & g & h \end{pmatrix}$$

$$\text{allora } \det A = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \det \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix}$$

more per la prima colonna

$$\det A = a \det \begin{pmatrix} d & \gamma & \delta \\ 0 & e & f \\ 0 & g & h \end{pmatrix} - c \det \begin{pmatrix} b & \alpha & \beta \\ 0 & e & f \\ 0 & g & h \end{pmatrix}$$

$$= ad \det \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} - cb \det \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} =$$

$$= (ad - bc) \det \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \det A \quad \square$$

Esercizio Si consideri la matrice

$$B_t = \begin{pmatrix} 1 & -t & t-1 & t^2 \\ -1 & t+1 & 2t-2 & -t \\ 0 & 0 & t+1 & 1-t \\ 0 & 0 & 1 & t \end{pmatrix}$$

1. Per quali t ,
 B_t ha solo
autovalori
reali?

2. Per quali t
 B_t è diagonalizzabile?

Calcoliamo il polinomio caratteristico di B_t

$$B_t - xI = \begin{pmatrix} 1-x & -t & t-1 & t^2 \\ -1 & t+1-x & 2t-2 & -t \\ 0 & 0 & t+1-x & 1-t \\ 0 & 0 & 1 & t-x \end{pmatrix}$$

(17)

$$\begin{aligned} \det B_t - xI &= \left[(1-x)(t+1-x) - t \right] \left[(t+1-x)(t-x) + t-1 \right] \\ &= \left[x^2 - (t+1+x)x + t+1-t \right] \left[x^2 - (t+t+1)x + t(t+1)+t-1 \right] \\ &= (x^2 - (t+2)x + 1) (x^2 - (2t+1)x + t^2 + 2t - 1) \end{aligned}$$

gli autovalori sono reali se i 2 discriminanti

Δ_1 e Δ_2 sono ≥ 0

$$\Delta_1 = (t+2)^2 - 4 = t^2 + 4t + 4 - 4 = t(t+4)$$

$$\begin{aligned} \Delta_2 &= (2t+1)^2 - 4(t^2 + 2t - 1) = 4t^2 + 4t + 1 - 4t^2 - 8t + 4 \\ &= 5 - 4t \end{aligned}$$

Quindi $\Delta_1 \geq 0$ per $t \leq -4$ o $t \geq 0$ mentre

$$\Delta_2 \geq 0 \text{ se } t \leq \frac{5}{4}$$

Quindi sono entrambi ≥ 0 per $0 \leq t \leq \frac{5}{4}$

Se $0 \leq t \leq \frac{5}{4}$ B_t ha tutti gli autovalori reali.

Calcoliamo gli autovalori

$$\lambda_1 = \frac{t+2 + \sqrt{\Delta_1}}{2}$$

$$\lambda_2 = \frac{t+2 - \sqrt{\Delta_1}}{2}$$

$$\lambda_3 = \frac{2t+1 + \sqrt{\Delta_2}}{2}$$

$$\lambda_4 = \frac{2t+1 - \sqrt{\Delta_2}}{2}$$

se sono 4 valori distinti B_t è diagonalizzabile.

Certamente per $0 \leq t \leq 5/4$ se $\Delta_1 = 0$ $\lambda_1 = \lambda_2$ e

se $\Delta_2 = 0$ $\lambda_3 = \lambda_4$.

Vediamo se B_0 e $B_{5/4}$ sono diagonalizzabili

$$t=0, \lambda_1=1, \lambda_2=1, \lambda_3 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}, \lambda_4 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$$

Dobbiamo calcolare

$$r_R(B_0 - I) = 4 - \dim V_1 \text{ per vedere se}$$

$$\dim V_1 = 2 = m_\lambda(1)$$

$$B_0 - I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} -R_1 + R_2 + R_4 = \\ \text{colonne} \end{array}$$

dovrebbe essere di rango 3, $1^o, 3^o, 4^o$ sono indip.

quindi B_0 non è diagonalizzabile perché V_1 ha $\dim 1 < m_{\lambda}(1)$.

Vediamo $B_{5/4}$

$$\lambda_3 = \lambda_4 = \frac{5/2 + 2}{2} = \frac{7}{4}$$

$\lambda_1 \neq \lambda_2$ perché $\Delta_1 \neq 0$.

Dobbiamo vedere $\text{rk} \left(B_{5/4} - \frac{7}{4} I \right)$

$$\begin{pmatrix} 4/4 - 3/4 & 5/4 & 1 & 25/16 \\ -1 & 1/2 & 1/2 & -5/4 \\ 0 & 0 & 1/2 & -1/4 \\ 0 & 0 & 1 & -1/2 \end{pmatrix}$$

ha rango 3
perché
 $R_4 = 2 R_3$

quindi $B_{5/4}$ non è diagonalizzabile

Resta da vedere se per $0 < t \leq 5/4$ si può avere $\lambda_1 = \lambda_3$ o $\lambda_1 = \lambda_4$ oppure $\lambda_2 = \lambda_3$ o $\lambda_2 = \lambda_4$. Queste 4 verifiche ci portano ad equazioni di grado 4 difficilmente risolubili.

Per esempio $\lambda_1 = \lambda_3$ ci porta a questo conto,

$$\frac{t+2+\sqrt{t(t+4)}}{2} = \frac{2t+1+\sqrt{5-4t}}{2}$$

Semplificazioni

$$t-2t+2-1 = \sqrt{5-4t} - \sqrt{t(t+4)}$$

$$\sqrt{t(t+4)} + 1 - t = \sqrt{5-4t} \quad \text{quadrato}$$

$$\sqrt{t(t+4)} = \sqrt{5-4t} + t - 1 \quad \begin{matrix} \text{se } t < 1 \\ 5-4t > 1 \end{matrix}$$

quindi il 2° membro è > 0 per t > 0

$$t(t+4) = 5-4t + t^2 - 2t + 1 + 2(t-1)\sqrt{5-4t}$$

$$t^2 + 4t = 6 - 6t + t^2 + 2(t-1)\sqrt{5-4t}$$

$$5t - 6 = 2(t-1)\sqrt{5-4t}$$

$$\frac{5t-3}{t-1} = \sqrt{5-4t} \quad \text{quadrato}$$

(sperando $\frac{5t-3}{t-1} > 0$ se no non è mai $\lambda_1 = \lambda_3$)

$$\left(\frac{5t-3}{t-1}\right)^2 = 5-4t$$

$$25t^2 - 30t + 9 = (t-1)^2(5-4t)$$

$$25t^2 - 30t + 9 = (t^2 - 2t + 1)(5-4t) =$$

$$= 5t^2 - 10t + 5 - 4t^3 + 8t^2 - 4t$$

$$= 13t^2 - 14t + 5 - 4t^3$$

$$4t^3 + 12t^2 - 16t + 4$$

$t^3 + 3t^2 - 4t + 1$ ha una radice reale complessa tra 0 e $\frac{5}{4}$

si può calcolare per $t=0$ e per $t=\frac{5}{4}$ e vedere (15)
se cambia segno

per $t=0$ il polinomio vale 1

per $t=\frac{5}{4}$ il polinomio vale

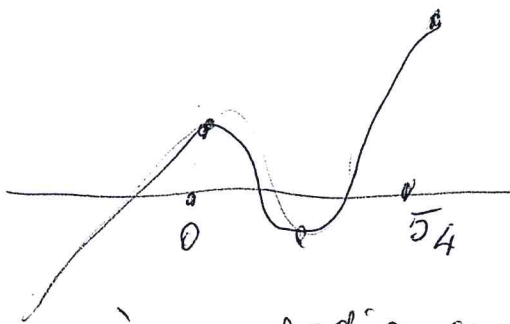
$$\left(\frac{5}{4}\right)^3 + 3\frac{25}{16} - 5 + 1 =$$

$$\frac{125}{64} + \frac{75}{16} - 4$$

$$\frac{125 + 300}{16} - \frac{64}{16} - \frac{64}{16} =$$

$$\frac{425 - 64}{16} > 0 \quad \text{non cambia segno}$$

non siamo sicuri ci sia una radice o no



può una radice ce la ha prima di 0, che
non ci interessa, potrebbe avere altre 2 nell'in-
tervallo, ma allora si annullerebbe la derivata
 $3t^2 + 6t - 4 \quad \Delta = 36 - 48 < 0$ la derivata non

si annulla quindi il polinomio non ha

(16)

radici per $0 < t < 5/4$

Conti analoga per vedere se

$$\lambda_1 = \lambda_4 \quad \lambda_2 = \lambda_3 \quad \text{o} \quad \lambda_2 = \lambda_4$$

questi ve li fate da voi